

# 数学C 平面上のベクトル

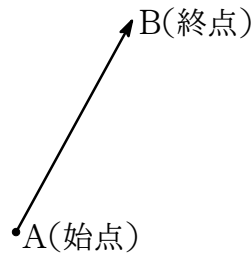
有向線分とベクトル / ベクトルの表記 / ベクトルの相等 / 逆ベクトル /  
ベクトルの加法 / ベクトルの加法の性質 / ベクトルの和分 / 零ベクトル /  
零ベクトルの性質 / ベクトルの減法 / ベクトルの差分 (始点の変換) /  
ベクトルの実数倍 / 実数とベクトルの性質 / ベクトルの平行条件 /  
単位ベクトル / 平面ベクトルの1次結合 / 平面上の1次独立なベクトル /  
1次独立な平面ベクトルの性質 / 平面ベクトルの1次独立と1次結合 /  
1次結合の平面ベクトルの平行条件 / 平面ベクトルの成分表示 /  
成分表示の平面ベクトルの相等 / 成分表示の平面ベクトルの大きさ /  
平面ベクトルの和・差・実数倍の成分表示 (行ベクトル) /  
平面ベクトルの和・差・実数倍の成分表示 (列ベクトル) /  
座標平面のベクトルの成分表示と大きさ / ベクトルのなす角 /  
ベクトルの内積 / 余弦とベクトル / ベクトルの垂直条件 /  
☆ベクトルの平行条件 (内積) / ベクトルの内積の性質 /  
ベクトルの内積と大きさの関係 / 平面ベクトルの展開 / ☆三角形と内積 /  
☆三角形と内角が鋭角・直角・鈍角になる条件 / ★正射影 /  
★ベクトルの内積の図形的意味 / ★正射影ベクトル /  
成分表示の平面ベクトルの内積 / 成分表示の平面ベクトルの垂直条件 /  
★ベクトルの内積と不等式 / ★成分表示の平面ベクトルの内積と不等式 /  
三角形の面積 (ベクトル) / 位置ベクトル / 内分点の位置ベクトル /  
外分点の位置ベクトル / 三角形の重心の位置ベクトル /  
☆三角形の内心の位置ベクトル / 点が直線上に存在する条件 (共線条件) /  
直線のベクトル方程式 (ベクトルを用いて直線を表す式) /  
円のベクトル方程式 (ベクトルを用いて円を表す式) / ★斜交座標 /  
平面ベクトルと領域 / 中心が原点の円を媒介変数で表す /  
★直線と法線ベクトル /  
★座標平面の通る点と法線ベクトルがわかる直線の方程式 /  
★座標平面での直線の方程式と法線ベクトル /

有向線分とベクトル

向きをつけた線分を<sup>ゆうこうせんぶん</sup>有向線分という。

有向線分 AB について、

点 A を<sup>してん</sup>始点、点 B を<sup>しゅうてん</sup>終点といい、



線分 AB の長さを有向線分 AB の<sup>大きさ</sup> または<sup>長さ</sup> という。

有向線分の位置の違いを無視して、その向きと大きさだけに着目したものをベクトルという。

すなわち ベクトルとは向きと大きさをもつ量である。

- ⑨ 平面上の有向線分が表すベクトルを「平面ベクトル」という。  
空間の有向線分が表すベクトルを「空間ベクトル」という。  
ここでは、平面ベクトルを考える。

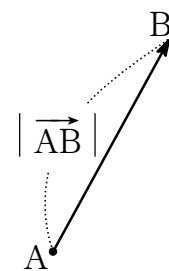
ベクトルの表記

有向線分 AB が表すベクトルを  $\vec{AB}$  と表し、

その大きさを  $|\vec{AB}|$  で表す。

また  $\vec{AB} = \vec{a}$  のように 1 つの文字に矢印をつけて表すこともある。

このとき  $\vec{a}$  の大きさは  $|\vec{a}|$

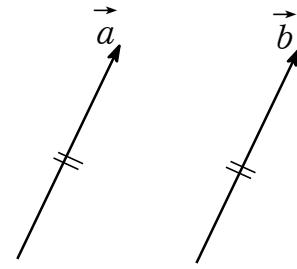


- ⑨  $\vec{AB}$  と  $\vec{BA}$  は大きさが同じだが、向きが違う。  
 $\vec{AB}$  は始点が A、終点が B の有向線分 AB が表すベクトル  
 $\vec{BA}$  は始点が B、終点が A の有向線分 BA が表すベクトル

## ベクトルの相等

2つのベクトル  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  が位置に無関係に  
同じ向き かつ 大きさが等しいとき

$\vec{a}$  と  $\vec{b}$  は等しいといい  $\vec{a} = \vec{b}$  と表す.



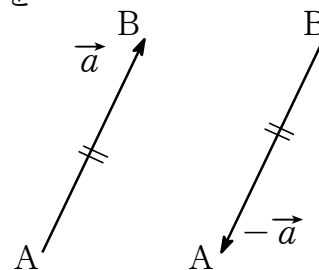
⑨ 違う位置にあっても、向きと大きさが等しいならば同じベクトル.

逆ベクトル

ベクトル  $\vec{a}$  と大きさが等しく、向きが反対のベクトルを  $\vec{a}$  の <sup>ぎやく</sup>逆ベクトル といひ  $-\vec{a}$  と表す.

$$\vec{a} = \vec{AB} \text{ とすると } -\vec{a} = \vec{BA}$$

$$\text{すなわち } \vec{AB} = -\vec{BA}$$



⑧ 大きさは等しいので  $|\vec{AB}| = |\vec{BA}|$ ,  $|\vec{a}| = |-\vec{a}|$

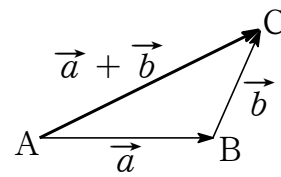
⑧ 大雑把な説明だが、「家から駅に行く」と「駅から家に行く」というような感じ.

ベクトルの加法

2つのベクトル  $\vec{a}, \vec{b}$  に対して, 1つの点 A をとり

$$\vec{a} = \vec{AB}, \vec{b} = \vec{BC}$$

となるように点 B, C をとる.



このとき  $\vec{AC}$  を  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  の和 といひ  $\vec{a} + \vec{b}$  と表す.

$$\text{すなわち } \vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$$

⑨ 大雑把な説明だが A(家), B(銀行), C(コンビニ) として  
「家から銀行へ行く」+「銀行からコンビニに行く」は「家からコンビニに行く」

ベクトルの加法の性質

①  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$  (交換法則)

②  $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$  (結合法則)

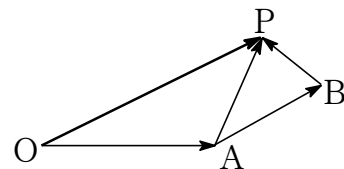
⑨ ベクトルでも文字式と同じようにたし算ができる.

ベクトルの和分

$\vec{OP}$  は任意の点を経由して, 次のように和にできる.

①  $\vec{OP} = \vec{OA} + \vec{AP}$

②  $\vec{OP} = \vec{OA} + \vec{AB} + \vec{BP}$



⑩ ベクトルの加法

⑨ ①  $\vec{OP} = \vec{O}\square + \square\vec{P}$  と和に分けることができる.

②  $\vec{OP} = \vec{O}\square + \square\vec{\Delta} + \vec{\Delta}\vec{P}$  と和に分けることができる.

## 零ベクトル

始点と終点がともに点 A のベクトル  $\overrightarrow{AA}$  を大きさが 0 のベクトルとし

$\vec{a}$  の <sup>れい</sup>零ベクトル または ゼロベクトル とい  $\vec{0}$  と表す.

すなわち  $|\vec{0}| = 0$

$\vec{0}$  の向きは考えないものとする.

• A

⑨  $\vec{0}$  と 0 は違う.

## 零ベクトルの性質

$$\boxed{1} \quad \vec{a} + \vec{0} = \vec{a}$$

$$\boxed{2} \quad \vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$$

⑩  $\vec{0}$  は数 0 と同じような性質がある.

この性質のおかげでベクトルのひき算もできることになる.

ベクトルの減法

2つのベクトル  $\vec{a}, \vec{b}$  に対して差  $\vec{a} - \vec{b}$  を

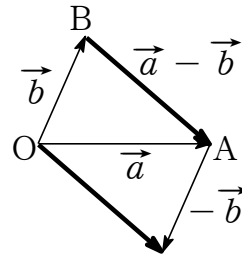
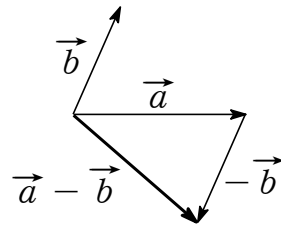
$$\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$$

のように定める.

これは 右上図のようにかくことができる.

このとき  $\vec{a} = \vec{OA}, \vec{b} = \vec{OB}$  とおくと

$$\vec{a} - \vec{b} = \vec{OA} - \vec{OB} = \vec{BA}$$



⑩  $\vec{OA} - \vec{OB} = \vec{OA} + \vec{BO} = \vec{BO} + \vec{OA} = \vec{BA}$

ベクトルの差分 (始点の変換)

$\vec{AB}$  の始点を A から O に変えて, 次のように差にできる.

$$\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA}$$

つまり 変える始点で (終点) - (始点)

⑪ ベクトルの減法

⑫  $\vec{AB} = \square \vec{B} - \square \vec{A}$  ( $\square$  は変える始点)

⑬  $\vec{AB} = \vec{PB} - \vec{PA}$  (始点を A から P)

ベクトルの実数倍

ベクトル  $\vec{a}$  と実数  $k$  に対して、 $\vec{a}$  の  $k$  倍  $k\vec{a}$  は次のように定義する。

①  $k > 0$  のとき

$\vec{a}$  と同じ向きで、

大きさが  $|\vec{a}|$  の  $k$  倍であるベクトル

特に  $1\vec{a} = \vec{a}$

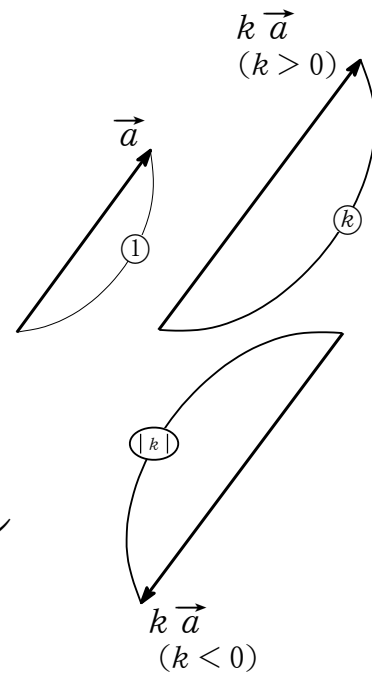
②  $k < 0$  のとき

$\vec{a}$  と反対向きで、

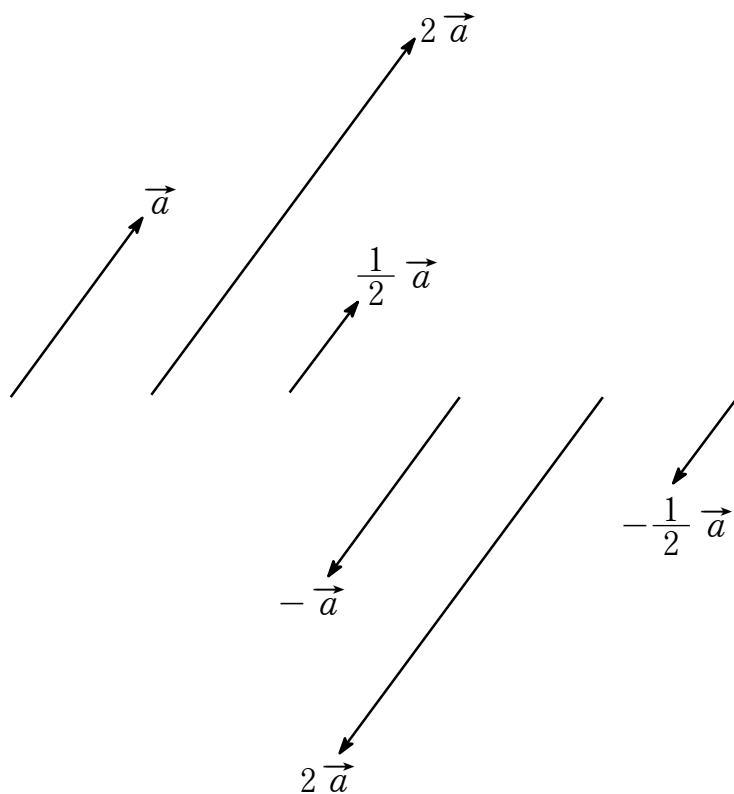
大きさが  $|\vec{a}|$  の  $|k|$  倍であるベクトル

特に  $(-1)\vec{a} = -\vec{a}$

③  $k = 0$  のとき  $0\vec{a} = \vec{0}$  (零ベクトル)



④





## 実数とベクトルの性質

$x, y, k$  を実数として、次が成り立つ.

$$\boxed{1} \quad x(y\vec{a}) = (xy)\vec{a}$$

$$\boxed{2} \quad (x + y)\vec{a} = x\vec{a} + y\vec{a} \quad (\text{分配法則})$$

$$\boxed{3} \quad k(\vec{a} + \vec{b}) = k\vec{a} + k\vec{b} \quad (\text{分配法則})$$

$$\textcircled{\text{例}} \quad \boxed{1} \quad 2(3\vec{a}) = (2 \cdot 3)\vec{a} = 6\vec{a}$$

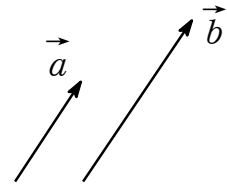
$$\boxed{2} \quad (2 + 3)\vec{a} = 2\vec{a} + 3\vec{a}$$

$$\boxed{3} \quad 2(\vec{a} + \vec{b}) = 2\vec{a} + 2\vec{b}$$

## ベクトルの平行条件

$\vec{a} \neq \vec{0}, \vec{b} \neq \vec{0}$  のとき

$\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{b} = k\vec{a}$  となる実数  $k$  が存在する



⑨ 2つのベクトルが平行ならば、ある実数倍で同じベクトルになる。

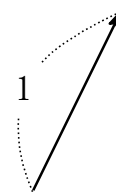
単位ベクトル

大きさが1のベクトルを <sup>たんい</sup>単位ベクトル という.

$\vec{a} \neq \vec{0}$  のとき

①  $\vec{a}$  と同じ向き の 単位ベクトル は  $\frac{1}{|\vec{a}|} \vec{a} = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|}$

②  $\vec{a}$  と反対向き の 単位ベクトル は  $-\frac{1}{|\vec{a}|} \vec{a} = -\frac{\vec{a}}{|\vec{a}|}$



⑧ 例  $|\vec{a}| = 3$  のとき

①  $\vec{a}$  と同じ向き の 単位ベクトル は  $\frac{1}{3} \vec{a} = \frac{\vec{a}}{3}$

②  $\vec{a}$  と反対向き の 単位ベクトル は  $-\frac{1}{3} \vec{a} = -\frac{\vec{a}}{3}$

## 平面ベクトルの 1 次結合

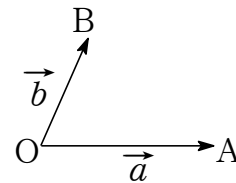
2 つのベクトル  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  に対し

実数  $s, t$  を用いて  $s\vec{a} + t\vec{b}$  と表されることを  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  の いちじけつごう 1 次結合 という。

- ⑨ 「1 次結合」の用語は教科書には書かれていないが、便利なので使うことにした。  
「1 次結合」の一般的な定義は「ベクトルを複数のベクトルの定数倍の和で表すこと」  
平面ベクトルは 2 つのベクトルの実数倍の和で表せる。

平面上の1次独立なベクトル

2つのベクトル  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  が <sup>いちじどくりつ</sup>1次独立であるとは  
次の条件を満たすことである.



- ①  $\vec{a} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{b} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{a} \nparallel \vec{b}$  ( $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  は大きさが異なり平行ではない)
- ②  $\vec{a} = \vec{OA}$ ,  $\vec{b} = \vec{OB}$  とおくと 3点 O, A, B は同一直線上にない
- ③  $\vec{a} = \vec{OA}$ ,  $\vec{b} = \vec{OB}$  とおくと  $\triangle OAB$  が存在する
- ④ 実数  $x, y$  に対し  $x\vec{a} + y\vec{b} = \vec{0}$  ならば  $x = 0$  かつ  $y = 0$

補 ①, ②, ③, ④ は同値.

④ が一般的な定義だが, 高校の教科書では ① を定義とする.

1次独立を <sup>せんけいどくりつ</sup>線形独立ということもある.

1次独立でないことを <sup>いちじじゅうぞく</sup>1次従属または <sup>せんけいじゅうぞく</sup>線形従属という.

例  $\vec{b} = 2\vec{a}$  となる場合は  $\vec{a} \parallel \vec{b}$  であるから,  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  は1次独立ではなく, 1次従属である.

1次独立な平面ベクトルの性質

$\vec{a}, \vec{b}$  は1次独立,  $x, y, s, t$  を実数として次が成り立つ.

$$\boxed{1} \quad x\vec{a} + y\vec{b} = \vec{0} \iff \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases}$$

$$\boxed{2} \quad x\vec{a} + y\vec{b} = s\vec{a} + t\vec{b} \iff \begin{cases} x = s \\ y = t \end{cases}$$

① ( $\implies$  について)

$$x\vec{a} + y\vec{b} = \vec{0} \dots\dots \textcircled{1}$$

① のとき  $y \neq 0$  と仮定すると  $\vec{b} = -\frac{x}{y}\vec{a}$

これは  $x = 0$  ならば  $\vec{b} = \vec{0}$  となり矛盾する.

$x \neq 0$  ならば  $\vec{a} \neq \vec{0}$  であるから  $\vec{b} \parallel \vec{a}$  となり矛盾する.

これらのことから  $y = 0$  であり ① は  $x\vec{a} = \vec{0}$

$\vec{a} \neq \vec{0}$  であるから  $x = 0$  である.

( $\impliedby$  について)

$$\begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases} \quad \text{ならば} \quad x\vec{a} + y\vec{b} = 0\vec{a} + 0\vec{b} = \vec{0} \quad \text{である.}$$

$$\begin{aligned} \boxed{2} \quad & x\vec{a} + y\vec{b} = s\vec{a} + t\vec{b} \\ \iff & (x-s)\vec{a} + (y-t)\vec{b} = \vec{0} \\ \iff & \begin{cases} x-s=0 \\ y-t=0 \end{cases} \quad (\because \vec{a}, \vec{b} \text{ は1次独立, } x-s, y-t \text{ は実数より } \boxed{1}) \\ \iff & \begin{cases} x=s \\ y=t \end{cases} \end{aligned}$$

## 平面ベクトルの 1 次独立と 1 次結合

平面上の任意のベクトル  $\vec{p}$  は, 1 次独立なベクトル  $\vec{a}, \vec{b}$  を用いて

$$\vec{p} = x\vec{a} + y\vec{b} \quad (x, y \text{ は実数})$$

の形でただ 1 通りに表される.

## ③ 1 次独立な平面ベクトルの性質

④ 平面上のベクトル  $\vec{p}$  に対して,  $(x, y)$  の組がただ 1 つ決まる.

④ 平面ベクトルにおいて, 1 次独立なベクトル  $\vec{a}, \vec{b}$  を きてい基底 という.

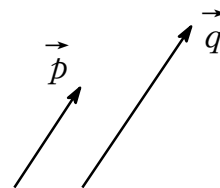
座標平面のすべての点  $(x, y)$  は  $x$  軸,  $y$  軸の 2 つの軸から表せるが, それと同じで平面上のすべてのベクトルは 1 次独立なベクトル  $\vec{a}, \vec{b}$  を用いて表せる.

1次結合の平面ベクトルの平行条件

$\vec{a}, \vec{b}$  は1次独立,  $x, y, s, t$  を0以外の実数として, 2つのベクトル  $\vec{p}, \vec{q}$  が

$$\vec{p} = x\vec{a} + y\vec{b}$$

$$\vec{q} = s\vec{a} + t\vec{b}$$



と表されるとき

$$\vec{p} // \vec{q} \iff x : y = s : t$$

③ ベクトルの平行条件

④  $\vec{p} = \vec{a} + 2\vec{b}$   
 $\vec{q} = 2\vec{a} + 4\vec{b}$

について

$$\vec{q} = 2\vec{p}$$

と表せるので  $\vec{p} // \vec{q}$

このとき  $1 : 2 = 2 : 4$



平面ベクトルの成分表示

座標平面において、点  $O$  を原点、点  $E_1(1, 0)$ ,  $E_2(0, 1)$  とする

$x$  軸,  $y$  軸の正の向きと同じ向きの単位ベクトルを

座標軸に関する <sup>きほん</sup>基本ベクトル といひ, それぞれ

$$\vec{e}_1 = \overrightarrow{OE_1}, \vec{e}_2 = \overrightarrow{OE_2}$$

とする.

このとき  $\vec{p} = \overrightarrow{OP}$  となる点  $P(s, t)$  をとると

$$\vec{p} = s\vec{e}_1 + t\vec{e}_2$$

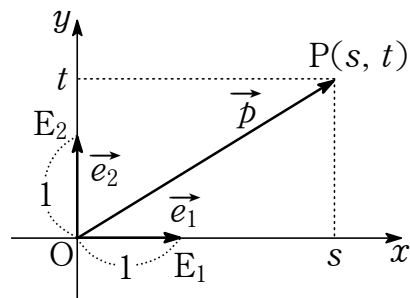
とただ 1 通りで表せて, これを  $\vec{p}$  の基本ベクトル表示 といひ.

さらに

$\vec{p} = (s, t)$  または  $\vec{p} = \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix}$  のように表し, ベクトル  $\vec{p}$  の <sup>せいぶんひょうじ</sup>成分表示 といひ.

ここで  $s$  を  $\vec{p}$  の  $x$  成分,  $t$  を  $\vec{p}$  の  $y$  成分 といひ.

とくに  $\vec{0}$ ,  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  の成分表示は  $\vec{0} = (0, 0)$ ,  $\vec{e}_1 = (1, 0)$ ,  $\vec{e}_2 = (0, 1)$



参 平面ベクトルの 1 次独立と 1 次結合

補 教科書ではベクトルの成分表示は横並びで  $\vec{p} = (s, t)$  とかくことになっている.

しかし, 縦並びで  $\vec{p} = \begin{pmatrix} s \\ t \end{pmatrix}$  とかくこともある.

ちなみに横並びのベクトルを行ベクトル, 縦並びのベクトルを列ベクトル といひ.

列ベクトルは計算がみえやすくなるが, 分数が入ってくるとわかりにくくなる.

基本的には行ベクトルでよいのかもしれないが, 列ベクトルでかく人もよくみかける.

例 点  $P(3, 2)$  として  $\vec{p} = \overrightarrow{OP} = (3, 2)$  と表せる.

$\vec{p} = (3, 2)$  は  $\vec{e}_1 = (1, 0)$  は  $\vec{e}_2 = (0, 1)$  を用いて

$$(3, 2) = 3(1, 0) + 2(0, 1) \text{ すなわち } \vec{p} = 3\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2$$

とただ 1 通りで表せる.

これを列ベクトルでかくと

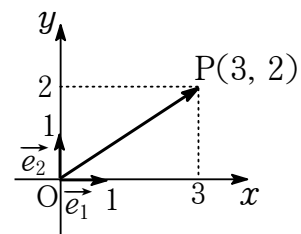
$\vec{p} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$  は  $\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  は  $\vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  を用いて

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = 3\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ すなわち } \vec{p} = 3\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2$$

$\vec{p} = 3\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2$  を  $\vec{p}$  の基本ベクトル表示 といひ,

$\vec{p} = (3, 2)$  または  $\vec{p} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$  を  $\vec{p}$  の成分表示 といひ.

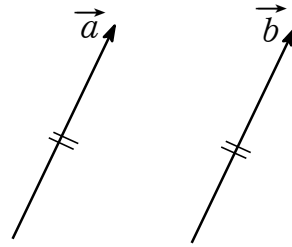
$\vec{p}$  の  $x$  成分は 3,  $y$  成分は 2 である.



## 成分表示の平面ベクトルの相等

$\vec{a} = (a, b)$ ,  $\vec{b} = (x, y)$  のとき

$$\vec{a} = \vec{b} \iff \begin{cases} a = x \\ b = y \end{cases}$$



⑨ 補 同じ平面ベクトルならば,  $x$  成分と  $y$  成分がともに等しい.

## 成分表示の平面ベクトルの大きさ

$\vec{a} = (a, b)$  のとき

$$\vec{a} \text{ の大きさは } |\vec{a}| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\text{つまり } (\vec{a} \text{ の大きさ}) = \sqrt{(x \text{ 成分})^2 + (y \text{ 成分})^2}$$

⑧ 補 点  $O(0, 0)$ ,  $A(a, b)$  として  $\vec{a} = \overrightarrow{OA} = (a, b)$

$\vec{a} = (a, b)$  の大きさは、座標平面の原点  $O$  と点  $A(a, b)$  の距離と同じ。

⑨ 例  $\vec{a} = (2, 3)$  のとき  $|\vec{a}| = \sqrt{2^2 + 3^2} = \sqrt{13}$

## 平面ベクトルの和・差・実数倍の成分表示(行ベクトル)

$\vec{a} = (a, b)$ ,  $\vec{b} = (x, y)$ ,  $k$  は実数 のとき

$$\text{和: } \vec{a} + \vec{b} = (a, b) + (x, y) = (a + x, b + y)$$

$$\text{差: } \vec{a} - \vec{b} = (a, b) - (x, y) = (a - x, b - y)$$

$$\text{実数倍: } k\vec{a} = k(a, b) = (ka, kb)$$

まとめて  $s, t$  を実数として

$$s\vec{a} + t\vec{b} = s(a, b) + t(x, y) = (sa + tx, sb + ty)$$

①  $\vec{a} = (3, 2)$ ,  $\vec{b} = (2, 1)$  のとき

$$\text{和: } \vec{a} + \vec{b} = (3, 2) + (2, 1) = (3 + 2, 2 + 1) = (5, 3)$$

$$\text{差: } \vec{a} - \vec{b} = (3, 2) - (2, 1) = (3 - 2, 2 - 1) = (1, 1)$$

$$\text{実数倍: } 5\vec{a} = 5(3, 2) = (5 \cdot 3, 5 \cdot 2) = (15, 10)$$

$$5\vec{a} + 3\vec{b} = 5(3, 2) + 3(2, 1) = (21, 13)$$

## 平面ベクトルの和・差・実数倍の成分表示 (列ベクトル)

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, k \text{ は実数 のとき}$$

$$\text{和} : \vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a + x \\ b + y \end{pmatrix}$$

$$\text{差} : \vec{a} - \vec{b} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a - x \\ b - y \end{pmatrix}$$

$$\text{実数倍} : k\vec{a} = k \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ka \\ kb \end{pmatrix}$$

まとめて  $s, t$  を実数として

$$s\vec{a} + t\vec{b} = s \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} sa + tx \\ sb + ty \end{pmatrix}$$

⑧ 例  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  のとき

$$\text{和} : \vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 + 2 \\ 2 + 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\text{差} : \vec{a} - \vec{b} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 - 2 \\ 2 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{実数倍} : 5\vec{a} = 5 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \cdot 3 \\ 5 \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 15 \\ 10 \end{pmatrix}$$

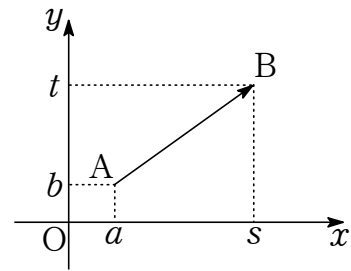
$$5\vec{a} + 3\vec{b} = 5 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 21 \\ 13 \end{pmatrix}$$

座標平面のベクトルの成分表示と大きさ

座標平面の 2 点  $A(a, b)$ ,  $B(s, t)$  のとき

①  $\vec{AB}$  の成分表示は  $\vec{AB} = (s - a, t - b)$

②  $\vec{AB}$  の大きさは  $|\vec{AB}| = \sqrt{(s - a)^2 + (t - b)^2}$



つまり ( $\vec{AB}$  の大きさ)  $= \sqrt{(x \text{ 座標の差})^2 + (y \text{ 座標の差})^2}$

③ 点  $O(0, 0)$  として  $\vec{OA} = (a, b)$ ,  $\vec{OB} = (s, t)$

$$\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA} = (s - a, t - b)$$

④  $\vec{AB}$  の大きさは 2 点 A, B の距離

⑤ 例  $A(1, 1)$ ,  $B(3, 2)$  のとき

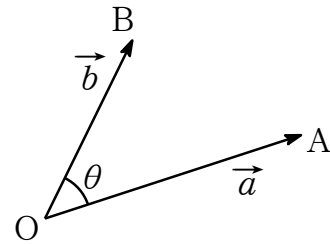
$$\vec{AB} = (3 - 1, 2 - 1) = (2, 1)$$

$$|\vec{AB}| = \sqrt{2^2 + 1^2} = \sqrt{5}$$

ベクトルのなす角

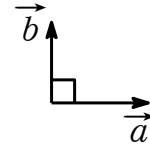
$\vec{0}$ でない2つのベクトル  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  に対して, 点Oを始点として,  
 $\vec{a} = \vec{OA}$ ,  $\vec{b} = \vec{OB}$  となるような点A, Bをとる.

このとき  $\angle AOB = \theta$  ( $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$ ) を  
 $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  のなす角 という.

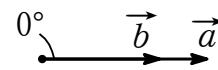


とくに

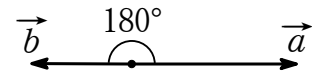
①  $\theta = 90^\circ$  のとき  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  は垂直 であるといい  $\vec{a} \perp \vec{b}$  とかく.



②  $\theta = 0^\circ$  のとき  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  は同じ向きに平行であり,



$\theta = 180^\circ$  のとき  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  は反対向きに平行であるが,



これらを  $\vec{a} \parallel \vec{b}$  とかく.

⑨ 補 ベクトルのなす角とは始点をくっつけてできる角のこと.

角の表し方は弧度法もあるが, 教科書では度数法を用いていた.

度数法の  $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$  は弧度法ならば  $0 \leq \theta \leq \pi$

ベクトルの内積

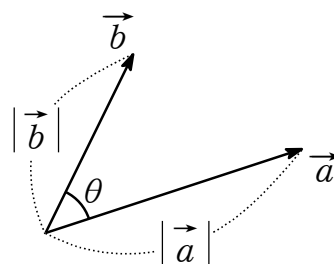
①  $\vec{a} = \vec{0}$  または  $\vec{b} = \vec{0}$  のとき

$$\text{内積 } \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

②  $\vec{a} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{b} \neq \vec{0}$  のとき

$\vec{a}$  と  $\vec{b}$  のなす角を  $\theta$  ( $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$ ) として

$$\text{内積 } \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta$$



⑨ 教科書での定義である.

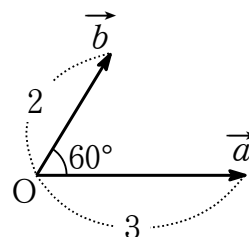
$|\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta$  を  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  の内積という.

$\vec{a} = \vec{0}$  または  $\vec{b} = \vec{0}$  のとき, なす角は定まらないが, 内積は 0 と定める.

⑩ ベクトルの内積はベクトルではなく実数である.

⑪  $|\vec{a}| = 3$ ,  $|\vec{b}| = 2$ ,  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  のなす角が  $60^\circ$  のとき

$$\text{内積 } \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos 60^\circ = 3 \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} = 3$$

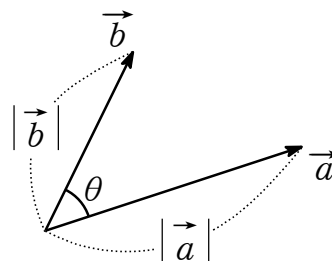


余弦とベクトル

$\vec{a} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{b} \neq \vec{0}$  のとき

$\vec{a}$  と  $\vec{b}$  のなす角を  $\theta$  ( $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$ ) とすると

$$\cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|}$$



⑫  $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta$  を変形して  $\cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|}$

⑬ 内積  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 3$ ,  $|\vec{a}| = 3$ ,  $|\vec{b}| = 2$  のとき,  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  のなす角  $\theta$  とすると

$$\cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|} = \frac{3}{3 \cdot 2} = \frac{1}{2}$$

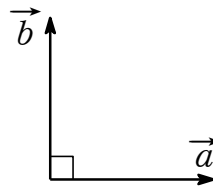
$0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$  であるから  $\theta = 60^\circ$



ベクトルの垂直条件

$\vec{a} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{b} \neq \vec{0}$  のとき

$$\vec{a} \perp \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$



④  $\vec{a} \perp \vec{b}$  となるのは  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  のなす角が  $90^\circ$  であるから  $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos 90^\circ = 0$

⑤  $\vec{a} = \vec{0}$  または  $\vec{b} = \vec{0}$  のとき  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$  となるが  $\vec{a} \perp \vec{b}$  ではないので  $\iff$  は成り立たない.

⑥ 大学の数学では  $\vec{a} = \vec{0}$  または  $\vec{b} = \vec{0}$  のときも  $\vec{a} \perp \vec{b}$  とし

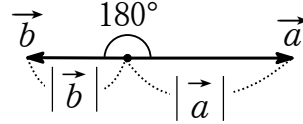
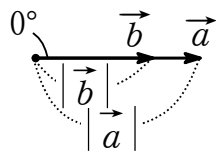
「 $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  は直交する」としている.

本当は  $\vec{a} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{b} \neq \vec{0}$  は気にしなくてよいが、高校の範囲では注意する.

☆ベクトルの平行条件(内積)

$\vec{a} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{b} \neq \vec{0}$  のとき

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \quad \text{または} \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = -|\vec{a}| |\vec{b}|$$



⑧  $\vec{a} \parallel \vec{b}$  となるのは  $\vec{a}$  と  $\vec{b}$  のなす角が  $0^\circ$  または  $180^\circ$  であるから

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos 0^\circ = |\vec{a}| |\vec{b}| \quad \leftarrow \cos 0^\circ = 1$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos 180^\circ = -|\vec{a}| |\vec{b}| \quad \leftarrow \cos 180^\circ = -1$$

⑨  $\vec{a} = \vec{0}$  または  $\vec{b} = \vec{0}$  のとき  $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| = 0$  となるが  $\vec{a} \parallel \vec{b}$  ではないので  $\iff$  は成り立たない。

## ベクトルの内積の性質

$$\boxed{1} \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a} \quad (\text{交換法則})$$

$$\boxed{2} \quad (\vec{a} + \vec{b}) \cdot \vec{c} = \vec{a} \cdot \vec{c} + \vec{b} \cdot \vec{c} \quad (\text{分配法則})$$

$$\boxed{3} \quad \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c} \quad (\text{分配法則})$$

$$\boxed{4} \quad (\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{c} + \vec{d}) = \vec{a} \cdot \vec{c} + \vec{a} \cdot \vec{d} + \vec{b} \cdot \vec{c} + \vec{b} \cdot \vec{d} \quad (\text{分配法則})$$

$$\boxed{5} \quad (k\vec{a}) \cdot \vec{b} = k(\vec{a} \cdot \vec{b}) = \vec{a} \cdot (k\vec{b}) \quad (k \text{ は実数})$$

⑨ 補 ベクトルの内積は文字式のかけ算と同じ性質がある.

## ベクトルの内積と大きさの関係

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2$$

つまり 同じベクトルの内積はそのベクトルの大きさの 2 乗

③ ②  $\vec{a} = \vec{0}$  のとき

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = 0$$

$$|\vec{a}|^2 = |\vec{0}|^2 = 0$$

ゆえに  $0 = 0$  で成り立つ.

④  $\vec{a} \neq \vec{0}$  のとき

$\vec{a}$  と  $\vec{a}$  のなす角は  $0^\circ$  であるから

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}| |\vec{a}| \cos 0^\circ = |\vec{a}|^2$$

よって, ③, ④ より示された.

## 平面ベクトルの展開

$x, y$  を実数として

$$|x\vec{a} + y\vec{b}|^2 = x^2|\vec{a}|^2 + 2xy\vec{a} \cdot \vec{b} + y^2|\vec{b}|^2$$

⑧  $|x\vec{a} + y\vec{b}|^2 = (x\vec{a} + y\vec{b}) \cdot (x\vec{a} + y\vec{b})$  ( $\because$  ベクトルの内積と大きさの関係)

$$= x^2\vec{a} \cdot \vec{a} + xy\vec{a} \cdot \vec{b} + xy\vec{b} \cdot \vec{a} + y^2\vec{b} \cdot \vec{b} \quad (\because \text{分配法則})$$
$$= x^2|\vec{a}|^2 + 2xy\vec{a} \cdot \vec{b} + y^2|\vec{b}|^2$$

⑨  $|3\vec{a} + 2\vec{b}|^2 = 9|\vec{a}|^2 + 12\vec{a} \cdot \vec{b} + 4|\vec{b}|^2$

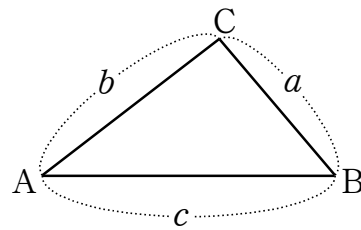
☆三角形と内積

$BC = a, CA = b, AB = c$  となる  $\triangle ABC$  について

$$\boxed{1} \quad \vec{AB} \cdot \vec{AC} = \frac{b^2 + c^2 - a^2}{2}$$

$$\boxed{2} \quad \vec{BA} \cdot \vec{BC} = \frac{c^2 + a^2 - b^2}{2}$$

$$\boxed{3} \quad \vec{CA} \cdot \vec{CB} = \frac{a^2 + b^2 - c^2}{2}$$



④  $\boxed{1} \quad |\vec{BC}|^2 = |\vec{AC} - \vec{AB}|^2$   
 $= |\vec{AC}|^2 - 2\vec{AB} \cdot \vec{AC} + |\vec{AB}|^2$   
 ゆえに  $a^2 = b^2 - 2\vec{AB} \cdot \vec{AC} + c^2$   
 よって  $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = \frac{b^2 + c^2 - a^2}{2}$

$\boxed{2} \quad \boxed{3}$  も同様.

⑤  $\boxed{1} \quad \vec{AB} \cdot \vec{AC} = |\vec{AB}| |\vec{AC}| \cos \angle BAC$   
 $= cb \cdot \frac{b^2 + c^2 - a^2}{2bc} \quad (\because \triangle ABC \text{ に余弦定理})$   
 $= \frac{b^2 + c^2 - a^2}{2}$

$\boxed{2} \quad \boxed{3}$  も同様.

⑥ 補 三角形の 1 つの頂点を始点, 残り 2 つの頂点を終点とするベクトルの内積は, 3 辺の長さを用いて表せる.

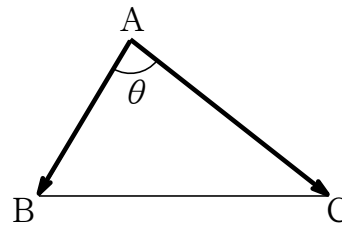
三角形の内角が鋭角・直角・鈍角になる条件

$\angle BAC = \theta$  とする  $\triangle ABC$  において

①  $\theta$  が 鋭角  $\iff \vec{AB} \cdot \vec{AC} > 0$

②  $\theta$  が 直角  $\iff \vec{AB} \cdot \vec{AC} = 0$

③  $\theta$  が 鈍角  $\iff \vec{AB} \cdot \vec{AC} < 0$



④  $\cos \theta = \frac{\vec{AB} \cdot \vec{AC}}{|\vec{AB}| |\vec{AC}|}$

①  $\theta$  が鋭角  $\iff \cos \theta > 0 \iff \vec{AB} \cdot \vec{AC} > 0$

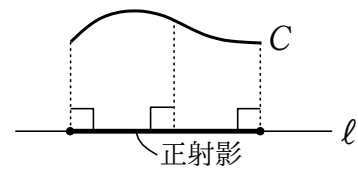
②  $\theta$  が直角  $\iff \cos \theta = 0 \iff \vec{AB} \cdot \vec{AC} = 0$  (垂直条件)

③  $\theta$  が鈍角  $\iff \cos \theta < 0 \iff \vec{AB} \cdot \vec{AC} < 0$

正射影

図形  $C$  上の任意の点から直線  $l$  に下ろした垂線の足

となる点全体を図形  $C$  から直線  $l$  上への <sup>せいしゃえい</sup>正射影 という.



⑧ 漢字の通りで，直線  $l$  の鉛直方向から図形  $C$  に光をあててできる影のこと.



ベクトルの内積の図形的意味

$\vec{OA} \neq \vec{0}, \vec{OB} \neq \vec{0}$  とする.

線分 OB の直線 OA 上への正射影を OH として

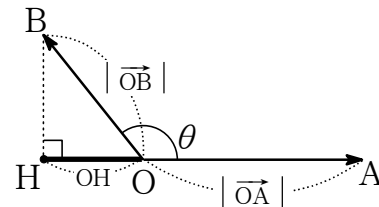
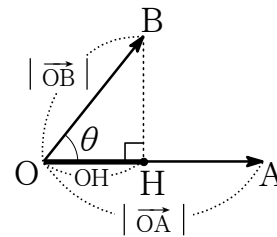
$\vec{OA}$  と  $\vec{OB}$  のなす角を  $\theta$  ( $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$ ) とすると

$$\begin{aligned} \vec{OA} \cdot \vec{OB} &= |\vec{OA}| |\vec{OB}| \cos \theta \\ &= |\vec{OA}| \text{OH} \end{aligned}$$

ただし  $\text{OH} = |\vec{OB}| \cos \theta$  は符号付き長さで

$$\text{OH} = \begin{cases} |\vec{OH}| & (0^\circ \leq \theta \leq 90^\circ) \\ -|\vec{OH}| & (90^\circ < \theta \leq 180^\circ) \end{cases}$$

つまり ( $\vec{OA}$  と  $\vec{OB}$  の内積) = ( $\vec{OA}$  の長さ)  $\times$  (正射影 OH の符号付き長さ)



⑧ 補 符号付き長さとは、負の長さも考える長さのこと.

$\text{OH} = |\vec{OB}| \cos \theta$  は  $\cos \theta < 0$  ならば OH は負になる.

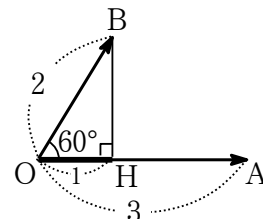
$\cos \theta = 0$  すなわち  $\theta = 90^\circ$  ならば  $\text{OH} = 0$

⑨ 例  $|\vec{OA}| = 3, |\vec{OB}| = 2, \vec{OA}$  と  $\vec{OB}$  のなす角を  $60^\circ$  とする.

線分 OB の直線 OA 上への正射影を OH とすると

$$\text{OH} = |\vec{OB}| \cos 60^\circ = 2 \cdot \frac{1}{2} = 1$$

$$\begin{aligned} \vec{OA} \cdot \vec{OB} &= |\vec{OA}| |\vec{OB}| \cos 60^\circ \\ &= |\vec{OA}| \text{OH} \\ &= 3 \cdot 1 \\ &= 3 \end{aligned}$$

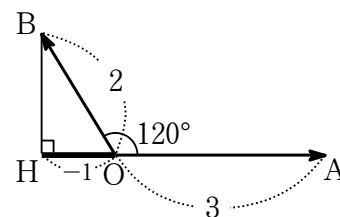


⑩ 例  $|\vec{OA}| = 3, |\vec{OB}| = 2, \vec{OA}$  と  $\vec{OB}$  のなす角を  $120^\circ$  とする.

線分 OB の直線 OA 上への正射影を OH とすると

$$\text{OH} = |\vec{OB}| \cos 120^\circ = 2 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) = -1 \quad \leftarrow \text{OH} = -|\vec{OH}|$$

$$\begin{aligned} \vec{OA} \cdot \vec{OB} &= |\vec{OA}| |\vec{OB}| \cos 120^\circ \\ &= |\vec{OA}| \text{OH} \\ &= 3 \cdot (-1) \\ &= -3 \end{aligned}$$



正射影ベクトル

$\vec{OA} \neq \vec{0}, \vec{OB} \neq \vec{0}$  とする.

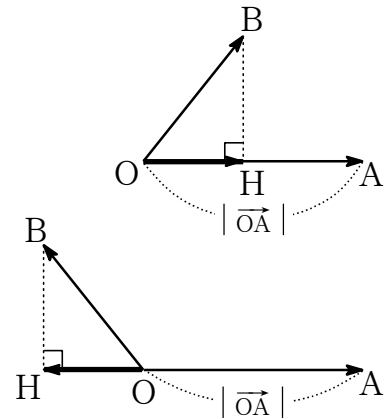
線分 OB の直線 OA 上への正射影を線分 OH として

$\vec{OH}$  を  $\vec{OB}$  の  $\vec{OA}$  上への正射影ベクトルという.

このとき

$$\vec{OH} = \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}|^2} \vec{OA}$$

つまり (正射影ベクトル  $\vec{OH}$ ) =  $\frac{(\vec{OA}$  と  $\vec{OB}$  の内積)}{(\vec{OA} の大きさの 2 乗)}  $\vec{OA}$



⑧ 点 H は直線 OA 上にあるので, 実数  $k$  を用いて

$$\vec{OH} = k \vec{OA} \dots\dots \textcircled{\star}$$

と表せる.

$$\vec{BH} = \vec{OH} - \vec{OB} = k \vec{OA} - \vec{OB}$$

このとき

$$\vec{BH} \cdot \vec{OA} = (k \vec{OA} - \vec{OB}) \cdot \vec{OA} = k |\vec{OA}|^2 - \vec{OA} \cdot \vec{OB}$$

ここで  $\vec{BH} = \vec{0}$  または  $\vec{BH} \perp \vec{OA}$  であるから  $\vec{BH} \cdot \vec{OA} = 0$

$$\text{これより } k |\vec{OA}|^2 - \vec{OA} \cdot \vec{OB} = 0 \text{ すなわち } k = \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}|^2}$$

$$\text{よって } \textcircled{\star} \text{ から } \vec{OH} = \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}|^2} \vec{OA}$$

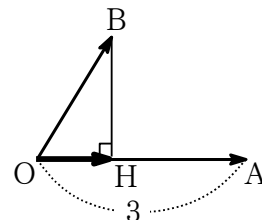
⑨ 内積の図形的意味 から  $\vec{OA} \cdot \vec{OB} = |\vec{OA}| OH$  となるので  $OH = \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}|}$

$$k = \frac{OH}{|\vec{OA}|} = \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}|^2}$$

⑩  $|\vec{OA}| = 3, \vec{OA} \cdot \vec{OB} = 1$  とする.

$\vec{OH}$  を  $\vec{OB}$  の  $\vec{OA}$  上への正射影ベクトルとすると

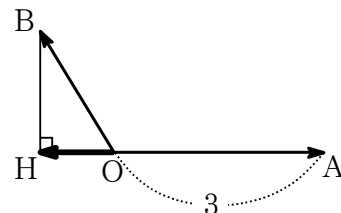
$$\begin{aligned} \vec{OH} &= \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}|^2} \vec{OA} \\ &= \frac{1}{3} \vec{OA} \end{aligned}$$



⑪  $|\vec{OA}| = 3, \vec{OA} \cdot \vec{OB} = -1$  とする.

$\vec{OH}$  を  $\vec{OB}$  の  $\vec{OA}$  上への正射影ベクトルとすると

$$\begin{aligned} \vec{OH} &= \frac{\vec{OA} \cdot \vec{OB}}{|\vec{OA}|^2} \vec{OA} \\ &= -\frac{1}{3} \vec{OA} \end{aligned}$$



成分表示の平面ベクトルの内積

$\vec{a} = (a, b), \vec{b} = (x, y)$  のとき

$$\text{内積 } \vec{a} \cdot \vec{b} = ax + by$$

① ②  $\vec{a} = 0$  または  $\vec{b} = 0$  のとき  
 $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

このとき  $(a, b) = (0, 0)$  または  $(x, y) = (0, 0)$  であるから  $ax + by = 0$

③  $\vec{a} \neq 0$  かつ  $\vec{b} \neq 0$  のとき

$(a, b) \neq (0, 0)$  かつ  $(x, y) \neq (0, 0)$

原点  $O$  を  $\vec{a}, \vec{b}$  の始点となるように座標軸を設定すると

$$\vec{a} = \vec{OA} = (a, b)$$

$$\vec{b} = \vec{OB} = (x, y)$$

とおけて

$$\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA} = (x - a, y - b)$$

このとき  $\angle AOB = \theta$  ( $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$ ) とする.

$0^\circ < \theta < 180^\circ$  ならば,  $\triangle OAB$  に余弦定理を用いると

$$AB^2 = OA^2 + OB^2 - 2 \cdot OA \cdot OB \cdot \cos \theta \dots\dots \textcircled{1}$$

$\theta = 0^\circ$  ならば,  $\cos \theta = \cos 0^\circ = 1$  であり

$$AB^2 = |OA - OB|^2 = OA^2 + OB^2 - 2 \cdot OA \cdot OB$$

これより  $\textcircled{1}$  は  $\theta = 0^\circ$  のときも成り立つ.

$\theta = 180^\circ$  ならば,  $\cos \theta = \cos 180^\circ = -1$  であり

$$AB^2 = |OA + OB|^2 = OA^2 + OB^2 + 2 \cdot OA \cdot OB$$

これより  $\textcircled{1}$  は  $\theta = 180^\circ$  のときも成り立つ.

これらのことから  $\textcircled{1}$  は  $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$  のときに成り立ち

$$|\vec{AB}|^2 = |\vec{OA}|^2 + |\vec{OB}|^2 - 2|\vec{OA}||\vec{OB}|\cos \theta$$

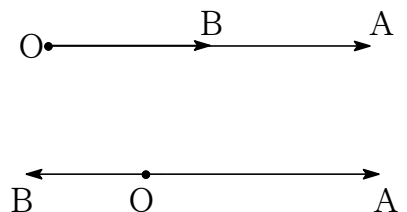
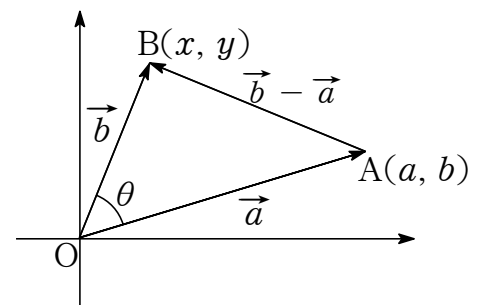
すなわち

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 = a^2 + b^2 + x^2 + y^2 - 2\vec{a} \cdot \vec{b}$$

ゆえに  $\vec{a} \cdot \vec{b} = ax + by$

よって, ①, ③ より示された.

④ 例  $\vec{a} = (3, 2), \vec{b} = (5, 1)$  のとき  
 $\vec{a} \cdot \vec{b} = 3 \cdot 5 + 2 \cdot 1 = 17$

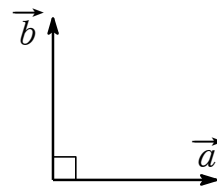


## 成分表示の平面ベクトルの垂直条件

$\vec{a} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{b} \neq \vec{0}$  とする.

$\vec{a} = (a, b)$ ,  $\vec{b} = (x, y)$  のとき

$$\vec{a} \perp \vec{b} \iff ax + by = 0$$



④ ベクトルの垂直条件

④  $\vec{a} \perp \vec{b}$  となる条件は  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

④  $\vec{a} = (2, 3)$  と  $\vec{b} = (x, 2)$  が垂直ならば

$$2x + 3 \cdot 2 = 0$$

よって  $x = -3$

★ベクトルの内積と不等式

2つのベクトル  $\vec{p}, \vec{q}$  について

$$(\vec{p} \cdot \vec{q})^2 \leq |\vec{p}|^2 |\vec{q}|^2$$

等号が成り立つのは  $\vec{p} = \vec{0}$  または  $\vec{q} = \vec{0}$  または  $\vec{p} // \vec{q}$

⑧ ⑨  $\vec{p} = \vec{0}$  または  $\vec{q} = \vec{0}$  のとき

$$(\text{左辺}) = (\vec{p} \cdot \vec{q})^2 = 0$$

$$(\text{右辺}) = |\vec{p}|^2 |\vec{q}|^2 = 0$$

すなわち (左辺) = (右辺) である.

⑩  $\vec{p} \neq \vec{0}$  かつ  $\vec{q} \neq \vec{0}$  のとき

$\vec{p}, \vec{q}$  のなす角を  $\theta$  ( $0^\circ \leq \theta \leq 180^\circ$ ) とすると

$$(\vec{p} \cdot \vec{q})^2 = (|\vec{p}| |\vec{q}| \cos \theta)^2$$

$$= |\vec{p}|^2 |\vec{q}|^2 \cos^2 \theta$$

$$\leq |\vec{p}|^2 |\vec{q}|^2 \quad (\because \cos^2 \theta \leq 1)$$

等号が成り立つのは  $\cos^2 \theta = 1$  であるから  $\cos \theta = \pm 1$

すなわち  $\theta = 0^\circ$  または  $\theta = 180^\circ$  であるから  $\vec{p} // \vec{q}$

よって, ⑨, ⑩ より示された.

★成分表示の平面ベクトルの内積と不等式

$\vec{p} = (a, b), \vec{q} = (x, y)$  のとき

$$(\vec{p} \cdot \vec{q})^2 \leq |\vec{p}|^2 |\vec{q}|^2$$

つまり

$$(ax + by)^2 \leq (a^2 + b^2)(x^2 + y^2)$$

等号が成り立つのは  $\vec{p} = \vec{0}$  または  $\vec{q} = \vec{0}$  または  $\vec{p} // \vec{q}$

すなわち  $(a, b) = (0, 0)$  または  $(x, y) = (0, 0)$  または  $a : b = x : y$

⑪ コーシー・シュワルツの不等式

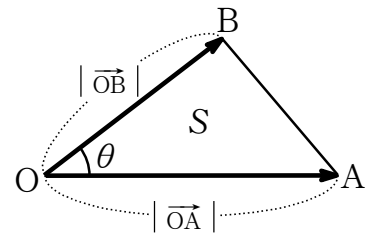
三角形の面積 (ベクトル)

$\angle AOB = \theta$  となる  $\triangle OAB$  の面積を  $S$  とする.

①  $S = \frac{1}{2} |\vec{OA}| |\vec{OB}| \sin \theta$

②  $S = \frac{1}{2} \sqrt{|\vec{OA}|^2 |\vec{OB}|^2 - (\vec{OA} \cdot \vec{OB})^2}$

③  $\begin{cases} \vec{OA} = (a, b) \\ \vec{OB} = (c, d) \end{cases}$  ならば  $S = \frac{1}{2} |ad - bc|$



④ ②  $S = \frac{1}{2} |\vec{OA}| |\vec{OB}| \sin \theta$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{|\vec{OA}|^2 |\vec{OB}|^2 \sin^2 \theta}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{|\vec{OA}|^2 |\vec{OB}|^2 (1 - \cos^2 \theta)}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{|\vec{OA}|^2 |\vec{OB}|^2 - (|\vec{OA}| |\vec{OB}| \cos \theta)^2}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{|\vec{OA}|^2 |\vec{OB}|^2 - (\vec{OA} \cdot \vec{OB})^2}$$

③  $\begin{cases} \vec{OA} = (a, b) \\ \vec{OB} = (c, d) \end{cases}$  ならば ② より

$$S = \frac{1}{2} \sqrt{(a^2 + b^2)(c^2 + d^2) - (ac + bd)^2}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{(ac)^2 + (ad)^2 + (bc)^2 + (bd)^2 - \{(ac)^2 + 2abcd + (bd)^2\}}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{(ad)^2 - 2abcd + (bc)^2}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{(ad - bc)^2}$$

$$= \frac{1}{2} |ad - bc|$$

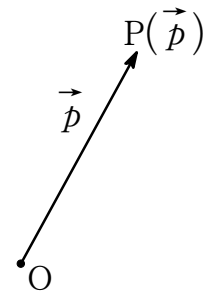
位置ベクトル

平面上または空間内に定点  $O$  をとると、任意の点  $P$  の位置は  $\vec{OP} = \vec{p}$  によって定まる。

この  $\vec{p}$  を  $O$  を基準とする点  $P$  の <sup>いち</sup>位置ベクトル という。

点  $P$  の位置ベクトルが  $\vec{p}$  であることを  $P(\vec{p})$  のように表す。

とくに 2 点  $A(\vec{a})$ ,  $B(\vec{b})$  に対して  $\vec{AB} = \vec{OB} - \vec{OA} = \vec{b} - \vec{a}$



⑧ 「位置ベクトル」は始点を同じものにして、終点が位置を決めるベクトル。

座標平面だと原点  $O$  が基準になるように、平面ベクトルでも基準になる点を設定する。  
その基準になる点を始点とする。

⑨ ベクトルで位置を考えると、矢印の先っぽの点（終点）だけを考える。

$\vec{OP}$  とあれば、線分  $OP$  ではなく点  $P$  のみを考える。

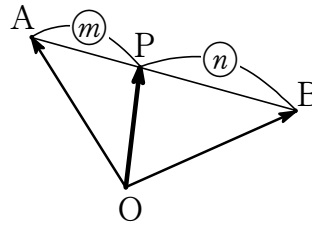
内分点の位置ベクトル

線分 AB を  $m : n$  ( $m > 0, n > 0$ ) に内分する点を P とすると、次が成り立つ。

$$\text{① } \vec{AP} = \frac{m}{m+n} \vec{AB}$$

$$\text{② } \vec{OP} = \frac{n\vec{OA} + m\vec{OB}}{m+n}$$

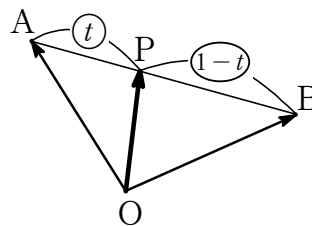
$$= \frac{n}{m+n} \vec{OA} + \frac{m}{m+n} \vec{OB}$$



とくに 線分 AB を  $t : (1-t)$  ( $0 < t < 1$ ) に内分する点を P とすると

$$\text{① } \vec{AP} = t \vec{AB}$$

$$\text{② } \vec{OP} = (1-t)\vec{OA} + t\vec{OB}$$

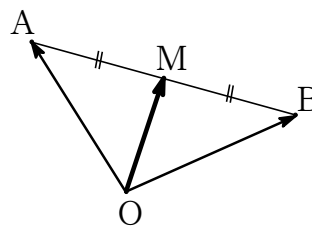


また 線分 AB を 1 : 1 に内分する点  
つまり 線分 AB の中点を M とすると

$$\text{① } \vec{AM} = \frac{1}{2} \vec{AB}$$

$$\text{② } \vec{OM} = \frac{\vec{OA} + \vec{OB}}{2}$$

$$= \frac{1}{2} \vec{OA} + \frac{1}{2} \vec{OB}$$



③ ②  $\vec{AP} = \frac{m}{m+n} \vec{AB}$  で始点を O とすると

$$\vec{OP} - \vec{OA} = \frac{m}{m+n} (\vec{OB} - \vec{OA})$$

$$\text{すなわち } \vec{OP} = \left(1 - \frac{m}{m+n}\right) \vec{OA} + \frac{m}{m+n} \vec{OB}$$

$$= \frac{n}{m+n} \vec{OA} + \frac{m}{m+n} \vec{OB}$$



外分点の位置ベクトル

線分 AB を  $m : n$  ( $m > 0, n > 0, m \neq n$ ) に外分する点を Q とすると次が成り立つ。

①  $\vec{AQ} = \frac{m}{m-n} \vec{AB}$

あるいは

$\vec{AQ} = \frac{-m}{n-m} \vec{AB}$

②  $\vec{OQ} = \frac{(-n)\vec{OA} + m\vec{OB}}{m + (-n)}$   
 $= \frac{-n}{m-n} \vec{OA} + \frac{m}{m-n} \vec{OB}$

あるいは

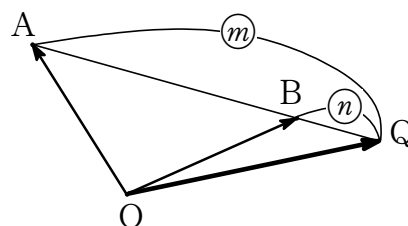
$\vec{OQ} = \frac{n\vec{OA} + (-m)\vec{OB}}{(-m) + n}$   
 $= \frac{n}{-m+n} \vec{OA} + \frac{-m}{-m+n} \vec{OB}$

とくに  $\frac{m}{m-n} = t$  とすると

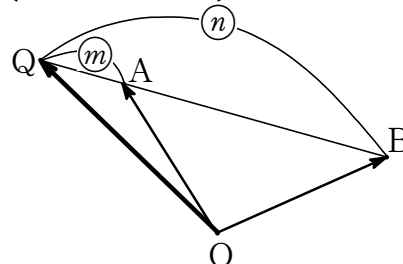
①  $\vec{AQ} = t \vec{AB}$

②  $\vec{OQ} = (1-t)\vec{OA} + t\vec{OB}$

[ $m > n$  のとき]



[ $m < n$  のとき]



④  $m > n$  のとき

①  $AB : AQ = (m-n) : m$  より  $\vec{AQ} = \frac{m}{m-n} \vec{AB}$

② ① で始点を O として

$\vec{OQ} - \vec{OA} = \frac{m}{m-n} (\vec{OB} - \vec{OA})$

すなわち  $\vec{OQ} = \left(1 - \frac{m}{m-n}\right) \vec{OA} + \frac{m}{m-n} \vec{OB}$   
 $= \frac{-n}{m-n} \vec{OA} + \frac{m}{m-n} \vec{OB}$

$m < n$  のときも同様

⑤ 内分点の位置ベクトル の「 $n$  を  $-n$ 」あるいは「 $m$  を  $-m$ 」 とすると外分点

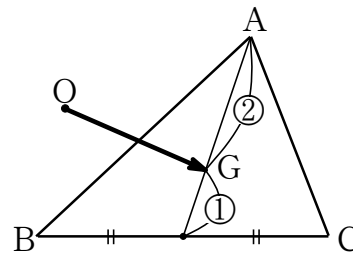
三角形の重心の位置ベクトル

$\triangle ABC$  の重心を  $G$  とすると、次が成り立つ.

$$\text{① } \vec{AG} = \frac{1}{3} \vec{AB} + \frac{1}{3} \vec{AC}$$

$$\begin{aligned} \text{② } \vec{OG} &= \frac{\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}}{3} \\ &= \frac{1}{3} \vec{OA} + \frac{1}{3} \vec{OB} + \frac{1}{3} \vec{OC} \end{aligned}$$

$$\text{③ } \vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} = \vec{0}$$



④ ① 線分  $AB$  の中点を  $M$  とおくと

$$\begin{aligned} \vec{AG} &= \frac{2}{3} \vec{AM} \\ &= \frac{2}{3} \left( \frac{1}{2} \vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{AC} \right) \\ &= \frac{1}{3} \vec{AB} + \frac{1}{3} \vec{AC} \end{aligned}$$

② ① で始点を  $O$  として

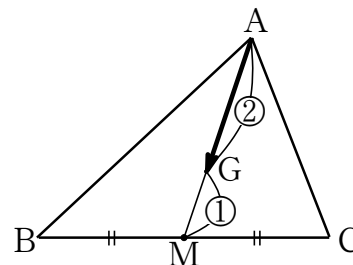
$$\begin{aligned} \vec{OG} - \vec{OA} &= \frac{1}{3} (\vec{OB} - \vec{OA}) + \frac{1}{3} (\vec{OC} - \vec{OA}) \\ \text{よって } \vec{OG} &= \frac{1}{3} \vec{OA} + \frac{1}{3} \vec{OB} + \frac{1}{3} \vec{OC} \end{aligned}$$

③ ① で始点を  $G$  として

$$\begin{aligned} -\vec{GA} &= \frac{1}{3} (\vec{GB} - \vec{GA}) + \frac{1}{3} (\vec{GC} - \vec{GA}) \\ \text{よって } \vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} &= \vec{0} \end{aligned}$$

④ ② で始点を  $G$  として

$$\begin{aligned} -\vec{GO} &= \frac{1}{3} (\vec{GA} - \vec{GO}) + \frac{1}{3} (\vec{GB} - \vec{GO}) + \frac{1}{3} (\vec{GC} - \vec{GO}) \\ \text{よって } \vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} &= \vec{0} \end{aligned}$$

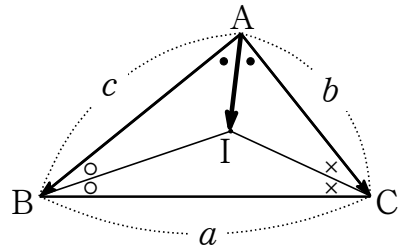


☆三角形の内心の位置ベクトル

BC = a, CA = b, AB = c となる  $\triangle ABC$  の内心を I とすると、次が成り立つ.

$$\begin{aligned} \text{① } \vec{AI} &= \frac{b}{a+b+c} \vec{AB} + \frac{c}{a+b+c} \vec{AC} \\ &= \frac{b\vec{AB} + c\vec{AC}}{a+b+c} \end{aligned}$$

$$\text{② } \vec{OI} = \frac{a\vec{OA} + b\vec{OB} + c\vec{OC}}{a+b+c}$$



① 直線 AI は  $\angle BAC$  の二等分線より

BD : DC = AB : AC = c : b であるから

$$\vec{AD} = \frac{b}{c+b} \vec{AB} + \frac{c}{c+b} \vec{AC} \dots\dots \text{①}$$

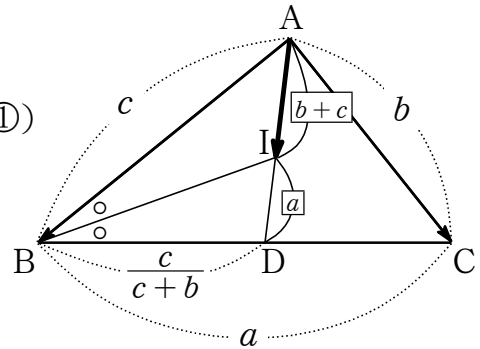
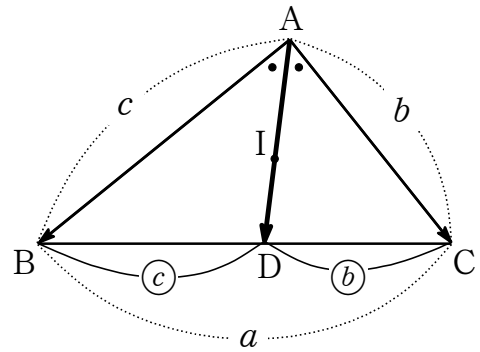
$$BD = \frac{c}{c+b} BC = \frac{ca}{c+b}$$

直線 BI は  $\angle ABC$  の二等分線より

$$\begin{aligned} AI : ID &= BA : BD = c : \frac{ca}{c+b} \\ &= (b+c) : a \end{aligned}$$

よって

$$\begin{aligned} \vec{AI} &= \frac{b+c}{a+b+c} \vec{AD} \\ &= \frac{b+c}{a+b+c} \left( \frac{b}{c+b} \vec{AB} + \frac{c}{c+b} \vec{AC} \right) (\because \text{①}) \\ &= \frac{b}{a+b+c} \vec{AB} + \frac{c}{a+b+c} \vec{AC} \\ &= \frac{b\vec{AB} + c\vec{AC}}{a+b+c} \end{aligned}$$



② ① で始点を O として

$$\vec{OI} - \vec{OA} = \frac{b}{a+b+c} (\vec{OB} - \vec{OA}) + \frac{c}{a+b+c} (\vec{OC} - \vec{OA})$$

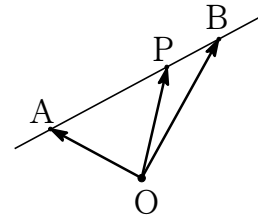
$$\begin{aligned} \text{すなわち } \vec{OI} &= \frac{a}{a+b+c} \vec{OA} + \frac{b}{a+b+c} \vec{OB} + \frac{c}{a+b+c} \vec{OC} \\ &= \frac{a\vec{OA} + b\vec{OB} + c\vec{OC}}{a+b+c} \end{aligned}$$

点が直線上に存在する条件 (共線条件)

異なる 2 点 A, B があり, 点 O は直線 AB 上にない点とする.

点 P が直線 AB 上に存在する条件は次である.

- ①  $\vec{AP} = t \vec{AB}$  となる実数  $t$  が存在する.
- ②  $\vec{OP} = \vec{OA} + t \vec{AB}$  となる実数  $t$  が存在する.
- ③  $\vec{OP} = (1-t)\vec{OA} + t\vec{OB}$  となる実数  $t$  が存在する.
- ④  $\vec{OP} = x\vec{OA} + y\vec{OB}$  かつ  $x + y = 1$  となる実数  $x, y$  が存在する.



- ④ ①  $\vec{AP} \parallel \vec{AB}$
- ②  $\vec{OP} = \vec{OA} + \vec{AP} = \vec{OA} + t\vec{AB} \quad (\because \text{①})$
- ③ ① で始点を O とすると  $\vec{OP} - \vec{OA} = t(\vec{OB} - \vec{OA})$   
すなわち  $\vec{OP} = (1-t)\vec{OA} + t\vec{OB}$
- ④ ③ で  $1-t = x, t = y$  とおくと  $x + y = (1-t) + t = 1$

直線のベクトル方程式 (ベクトルを用いて直線を表わす式)

点 A を通り,  $\vec{0}$  でない  $\vec{d}$  に平行な直線を  $\ell$  とする.

$\ell$  を点 P が表すとき,  $t$  を実数として

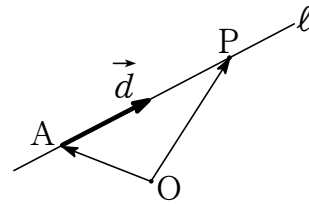
①  $\vec{AP} = t\vec{d}$

②  $\vec{OP} = \vec{OA} + t\vec{d}$

と表せる.

これを直線のベクトル方程式 といひ,

$\vec{d}$  を方向ベクトル,  $t$  を媒介変数 ばいがいへんすう といひ.



④ ①  $\vec{AP} \parallel \vec{d}$  であるから  $\vec{AP} = t\vec{d}$

②  $\vec{OP} = \vec{OA} + \vec{AP} = \vec{OA} + t\vec{d}$  ( $\because$  ①)

④ 通る点 1 つと直線の方向がわかれば, 直線は立式できる.

$\vec{OP} = (\text{通る点の位置ベクトル}) + (\text{実数})(\text{方向ベクトル})$

と表せる.

④ 平面でも空間でも同様に立式できる.

円のベクトル方程式 (ベクトルを用いて円を表わす式)

平面上で

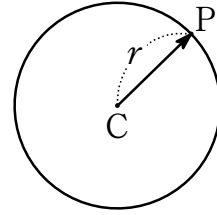
中心が点 C, 半径が  $r$  ( $r > 0$ ) の円を点 P が表すとき

①  $|\vec{CP}| = r$

②  $|\vec{OP} - \vec{OC}| = r$

と表せる.

これを 円のベクトル方程式 という.



① 中心 C と点 P の距離が  $r$

② ① で始点を O にする.

$$|\vec{OP} - (\text{中心の位置ベクトル})| = (\text{半径})$$

と表せる.

補 「平面上」を「空間内」にすると球のベクトル方程式になる.

★斜交座標

平面において

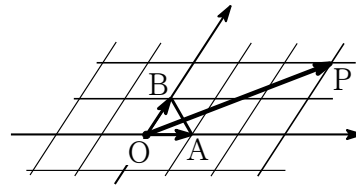
$\vec{OA}$ ,  $\vec{OB}$  は 1 次独立,  $x, y$  を実数として

$$\vec{OP} = x\vec{OA} + y\vec{OB}$$

と表されるならば

点 P は  $O(0, 0)$ ,  $A(1, 0)$ ,  $B(0, 1)$  とする座標平面上の点  $P(x, y)$

とみなすことができる.



⑧ 直交座標の座標軸を斜めにしても比の関係は保つ.

1 つの実数の組  $(x, y)$  に対して 1 つの点 P が 1 対 1 対応する.

$x, y$  が実数全体を動くとき, 点 P は平面上のすべての点を表すことができる.

⑨ (例)  $(x, y) = (0, 0)$  ならば  $\vec{OP} = 0\vec{OA} + 0\vec{OB} = \vec{0}$  であるから  $P = O$

$(x, y) = (1, 0)$  ならば  $\vec{OP} = 1\vec{OA} + 0\vec{OB} = \vec{OA}$  であるから  $P = A$

$(x, y) = (0, 1)$  ならば  $\vec{OP} = 0\vec{OA} + 1\vec{OB} = \vec{OB}$  であるから  $P = B$

平面ベクトルと領域

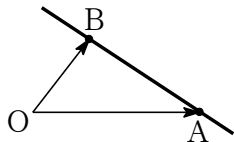
平面において、 $\vec{OA}$ ,  $\vec{OB}$  は 1 次独立,  $x, y$  を実数として

$$\vec{OP} = x\vec{OA} + y\vec{OB}$$

と表されるならば, 次のように  $x, y$  の条件に対して 点 P の存在範囲がわかる.

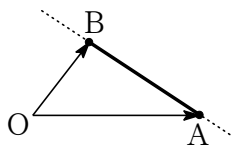
①  $x + y = 1$

$\iff$  点 P は直線 AB 上



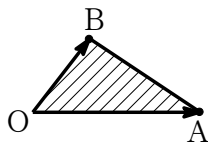
②  $x + y = 1$  かつ  $x \geq 0$  かつ  $y \geq 0$

$\iff$  点 P は線分 AB 上



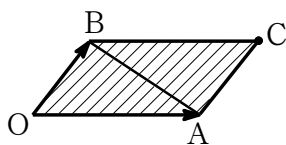
③  $x + y \leq 1$  かつ  $x \geq 0$  かつ  $y \geq 0$

$\iff$  点 P は三角形 ABC の周または内部



④  $0 \leq x \leq 1$  かつ  $0 \leq y \leq 1$

$\iff \vec{OC} = \vec{OA} + \vec{OB}$  として点 P は平行四辺形 OACB の周または内部  
(点 P は  $\vec{OA}$ ,  $\vec{OB}$  で張られる平行四辺形の周または内部)





中心が原点の円を媒介変数で表す

座標平面で

原点  $O$  を中心とする半径  $r$  ( $r > 0$ ) の円上の点  $P$  は

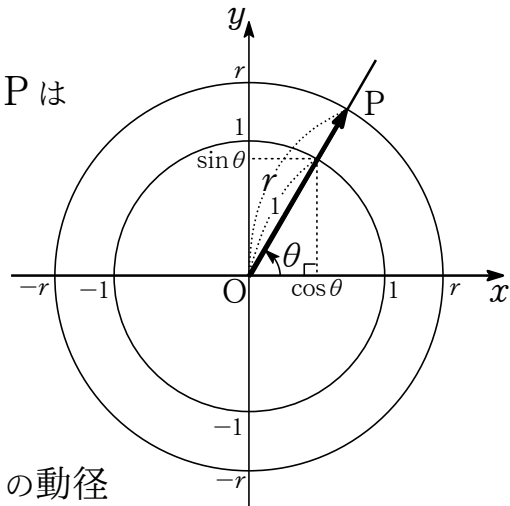
次のように表せる.

①  $P(r \cos \theta, r \sin \theta)$

②  $\vec{OP} = r(\cos \theta, \sin \theta)$

ここで

半直線  $OP$  は  $x$  軸の正の部分を出発線とする角  $\theta$  の動径



⑧補  $r = 1$  ならば単位円なので  $P(\cos \theta, \sin \theta)$ ,  $\vec{OP} = (\cos \theta, \sin \theta)$

これを  $r$  倍する.

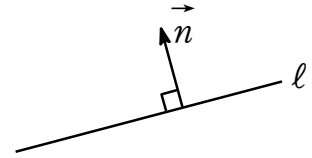
⑧例  $x^2 + y^2 = 9$  上の点  $P$  は

①  $P(3 \cos \theta, 3 \sin \theta)$  と表せる.

②  $\vec{OP} = 3(\cos \theta, \sin \theta)$  と表せる.

**★直線と法線ベクトル**

右図の  $\vec{n}$  のように、直線  $l$  と垂直な  $\vec{0}$  でないベクトルを  
直線  $l$  の ほうせん 法線ベクトル という。



★座標平面の通る点と法線ベクトルがわかる直線の方程式

$(a, b) \neq (0, 0)$  とする.

座標平面で

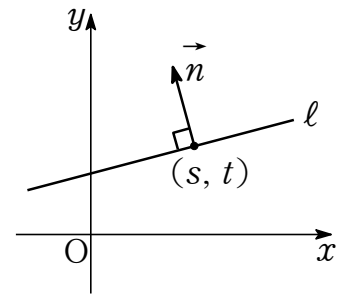
点  $(s, t)$  を通り, 法線ベクトルの 1 つが  $\vec{n} = (a, b)$

である直線の方程式は

$$a(x - s) + b(y - t) = 0$$

すなわち

$$ax + by + c = 0 \quad \text{ただし } c = -as - bt$$



⑧ 点  $A(s, t)$ , 直線上の点を  $P(x, y)$  とすると

$$\vec{AP} = (x - s, y - t)$$

$\vec{n} \perp \vec{AP}$  または  $\vec{AP} = \vec{0}$  であるから

$$\vec{n} \cdot \vec{AP} = 0$$

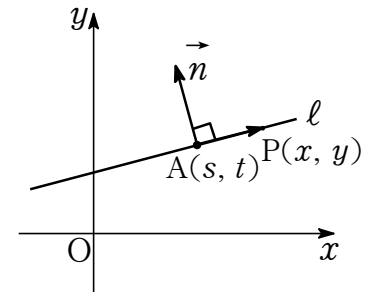
これより  $a(x - s) + b(y - t) = 0$

展開して  $ax + by - as - bt = 0$

$c = -as - bt$  とおいて  $ax + by + c = 0$

⑨  $\vec{n} = (2, 3)$  に垂直で点  $(1, 4)$  を通る直線の方程式は

$$2(x - 1) + 3(y - 4) = 0 \quad \text{すなわち } 2x + 3y - 14 = 0$$



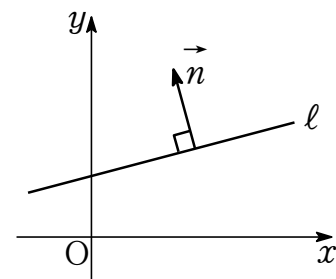
★座標平面での直線の方程式と法線ベクトル

$a, b, c$  は定数,  $(a, b) \neq (0, 0)$  とする.

座標平面で直線  $l$  の方程式が

$$l : ax + by + c = 0$$

ならば  $\vec{n} = (a, b)$  は  $l$  の法線ベクトルの 1 つ.



⑩ 直線  $2x + 3y - 14 = 0$  の法線ベクトルを  $\vec{n}$  とすると, その 1 つに  $\vec{n} = (2, 3)$  がある.