

座標平面上の楕円 $\frac{x^2}{4} + y^2 = 1$ を C とする. $a > 2$, $0 < \theta < \pi$ とし, x 軸上の点 $A(a, 0)$ と楕円 C 上の点 $P(2\cos\theta, \sin\theta)$ をとる. 原点 O とし, 直線 AP と y 軸との交点を Q とする. 点 Q を通り x 軸に平行な直線と, 直線 OP との交点を R とする. 以下の問に答えよ.

- (1) 点 R の座標を求めよ.
- (2) (1) で求めた点 R の y 座標を $f(\theta)$ とする. このとき, $0 < \theta < \pi$ における $f(\theta)$ の最大値を求めよ.
- (3) 原点 O と点 R の距離の 2 乗を $g(\theta)$ とする. このとき, $0 < \theta < \pi$ における $g(\theta)$ の最小値を求めよ.

[2015 神大 理系 前期]

[解答例]

- (1) $-2 < 2\cos\theta < 2$, $a > 2$ より $2\cos\theta \neq a$

$$AP: y = \frac{-\sin\theta}{a-2\cos\theta}(x-a)$$

点 $Q(0, \frac{a\sin\theta}{a-2\cos\theta})$ である.

点 Q を通り x 軸に平行な直線の方程式は

$$y = \frac{a\sin\theta}{a-2\cos\theta} \dots\dots ①$$

直線 OP の方程式は

$$\begin{cases} \theta = \frac{\pi}{2} \text{ のとき } & x = 0 & \leftarrow \text{傾きがない直線!} \\ \theta \neq \frac{\pi}{2} \text{ のとき } & y = \frac{\sin\theta}{2\cos\theta}x \end{cases}$$

$$\text{すなわち } (\sin\theta)x - (2\cos\theta)y = 0 \dots\dots ②$$

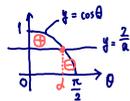
$$① \text{ と } ② \text{ を連立して } R\left(\frac{2a\cos\theta}{a-2\cos\theta}, \frac{a\sin\theta}{a-2\cos\theta}\right)$$

- (2) $f(\theta) = a \cdot \frac{\sin\theta}{a-2\cos\theta}$ ($0 < \theta < \pi$) ← θ の関数

$$f'(\theta) = a \cdot \frac{\cos\theta(a-2\cos\theta) - \sin\theta \cdot 2\sin\theta}{(a-2\cos\theta)^2} = a \cdot \frac{a\cos\theta - 2}{(a-2\cos\theta)^2}$$

$$= a \cdot \frac{a\left(\cos\theta - \frac{2}{a}\right)}{(a-2\cos\theta)^2}$$

← 差の形!



← θ が直接求められないときは α とおいて関係式を作る!

$0 < \frac{2}{a} < 1$ より $f'(\theta) = 0$ となる θ がただ 1 つ存在し, それを α とすると

$$\cos\alpha = \frac{2}{a}, \sin\alpha = \frac{\sqrt{a^2-4}}{a}$$

よって, 右の増減表より $f(\theta)$ の最大値は

θ		(0)		...		α		...		(π)
$f'(\theta)$				+		0		-		
$f(\theta)$				↗		最大		↘		

$$f(\alpha) = a \cdot \frac{\sin\alpha}{a-2\cos\alpha} = a \cdot \frac{\frac{\sqrt{a^2-4}}{a}}{a-2 \cdot \frac{2}{a}} = \frac{a}{\sqrt{a^2-4}}$$

- (3) $g(\theta) = OR^2 = \left(\frac{2a\cos\theta}{a-2\cos\theta}\right)^2 + \left(\frac{a\sin\theta}{a-2\cos\theta}\right)^2 = a^2 \cdot \frac{4\cos^2\theta + \sin^2\theta}{(a-2\cos\theta)^2}$
 $= a^2 \cdot \frac{3\cos^2\theta - 1}{(a-2\cos\theta)^2}$ ($\because \sin^2\theta = 1 - \cos^2\theta$)

$\cos \theta = t$ とおくと $0 < \theta < \pi$ より $-1 < t < 1$

$$g(\theta) = h(t) = a^2 \cdot \frac{3t^2 + 1}{(a - 2t)^2}$$

とおくと

$$h'(t) = a^2 \cdot \frac{6t(a - 2t)^2 - (3t^2 + 1) \cdot 2(a - 2t) \cdot (-2)}{(a - 2t)^4}$$

$$= a^2 \cdot \frac{6t(a - 2t) + 4(3t^2 + 1)}{(a - 2t)^3}$$

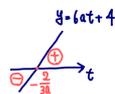
$$= a^2 \cdot \frac{6at + 4}{(a - 2t)^3}$$

$h'(t) = 0$ とすると $t = -\frac{2}{3a}$

$a > 2$ より $-1 < -\frac{2}{3a} < 0$

よって、右の増減表より $g(\theta)$ の最小値は

$$h\left(-\frac{2}{3a}\right) = a^2 \cdot \frac{\frac{4}{3a^2} + 1}{\left(a + \frac{4}{3a}\right)^2} = \frac{4 + 3a^2}{(3a^2 + 4)^2} = \frac{3a^2}{3a^2 + 4}$$



t	(-1)	\dots	$-\frac{2}{3a}$	\dots	(1)
$h'(t)$			$-$	0	$+$
$h(t)$			\searrow	最小	\nearrow